# MOTOR TRICYCLE

Patent number:

JP61113579

**Publication date:** 

1986-05-31

Inventor:

MIYAKOSHI SHINICHI

Applicant:

HONDA MOTOR COLTD

Classification:

- international:

B62K5/00; B62K5/08

- european:

Application number: JP19840233840 19841106 Priority number(s): JP19840233840 19841106

Abstract not available for JP61113579

# ⑫公開特許公報(A)

昭61 - 113579

@Int\_Cl\_4

識別記号

庁内整理番号

磁公開 昭和61年(1986)5月31日

B 62 K 5/00 5/08

6642-3D 6642-3D

審査請求 未請求 発明の数 1 (全14頁)

図発明の名称 自動三輪車

②特 願 昭59-233840

②出 頭 昭59(1984)11月6日

⑫発 明 者

宮腰

信一

宣士見市山室 2 - 25-11

①出 願 人 本田技研工業株式会社

東京都港区南青山2丁目1番1号

邳代 理 人 弁理士 下田 容一郎 外2名

明 組

15. 発明の名称

自助三輪"事"

2 . 特許請求の範囲

1.車体動線に沿った前後の車幅を備え、前輪が 接向輪で前後輪を駆動輪とじ、エジジンを備え、 該エンジンに付設した動力伝道装置を備え、且つ 前後の車輪間に乗員搭乗用座階を備える、

が前後の車輪間で且つ個方に離隔した位置に一輪の側輪を備え、映側輪と前輪をを運動して操向させる運動提向機構を構える。

\*\*前後の車輪と側輪との間には前後方向に閉放され、必要間を倒え、 は空間を多用途用空間とする、

『奥上からなることを特徴とする自動三輪車』

学的前記エンジンは前後の車幅間に配設した前記 特許請求の範囲第1項の自動兰輪車。

生 3:前記エンジンに付設された動力伝達装置はエンジンの個方で開輪方向に配設された前記特許額求の範囲第2項の自動三輪車。

型 4.前記エンジンは前後の車輪と個方の側輪との

間に配設した前記特許請求の範囲第1項の自動三 倫車。

5.前記前後の車輪と傾輪との間の空間に荷台を 設けた前記等許請求の範囲第1項の自動三輪車。 18.前記前後の車輪と傾輪との間の空間に補助乗 員搭乗用座席及び荷台を設けた前記等許請求の範 開第1項の自動三輪車。

7、前記前後の車輪と領急との間の空間に前記動力伝達装置からの作業用出力験を配設した前記等 許請求の範囲第1項の自動三輪車。

※8.前記作業用出力報は前後方向を向き、前後に各一個づつ備える前記特許請求の範囲第7項の自
数三輪車。

8. 耐記前後の車輪と傾輪との間の空間に前記動力伝達装置で駆動される作業装置を配設し、乗用作業機とした前記等許請求の範囲第1項の自動三輪車

10. 前記前後の車輪と餌輪との間の空間に前記動力伝達装置で駆動する雪優用オーガ及び排雪用ブロウを配設して乗用除智機とした前記等許額求の

茲囲第1項の自動三輪車。

11. 前記傳輸は雪上滑走用のソリとした前記特許 請求の範囲第1項の自動三輪車。

3. 発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

本発明は多用途機能を備え、多目的に用いることができる自動三輪車に関するものである。

(従来の技術及びその問題点)

乗用の車両や作業機として一般に用いられている型式は三輪、或は四輪である。

四輪の車両や作業機はこれを荷物の運搬に用いた場合、車幅内の一偏や中央に作業者である乗員が搭乗し、乗員の後方が荷物の後載空間となり、乗員によって後載空間が小さくなり、ユーティスペースが少ない。従ってこのスペースを大きく採ろうとした場合車体は前後方向に長 なのざるを得ず、スペースの割りに車体が大型化する。

又、飲立て耕耘等を行う農耕作業機に四輪の歪式 を用いた場合、乗員が搭乗する作業機本体の前、

は存台は乗員後方とならざるを得ず、車体の前後方向を一定とした場合には荷物の破散スペースが小さくなり、破散スペースを太きく採ろうとした場合には荷台が後方に延び、全形が大型化する。乗員席前方に荷台を設けることも試みられるが運転操作性や操向性の点から荷台の大きさに展界がある。

一方、この種三輪車を前配した異様作業機として利用しようとした場合、前輪が二輪の接輪間の中央部にあるため作業を行う耕地と前輪が干渉し、二輪間の幅で耕耘等を行う耕地を前輪が走破してしまうこととなり、作業上好ましくない。 又ローター等の作業用アタッチメントを取り付けるとしても後方に取り付けざるを得ず前後方向の寸法が大きくなり、全形が大型化する。

本発明は従来の三輪、四輪の運搬や作業用車両に出みなされたものである。

(発明の目的)

本発明の目的とする処は、車幅一杯に且つ車体 の前後方向一杯に無駄なくスペースを利用するこ 以上の他、例えば乗用の除雪機を四輪型式とした場合、本体に乗員の搭乗、操作スペースが必要となり、これに雪長用オーガや排雪用ブロワが前方、或は後方に付設されることから鼻耕作楽機と同様に外形の大型化を招く。

一方、前一輪、後二輪の自動三輪車が実用に供され、この型式は何れも車体中央部に乗員が搭乗 し、荷物の接載スペースを求めようとした場合に

(問題点を解決するための手段)

以上の技術護題を解決するため、車体 競場に沿った前後の車輪を備え、前輪が操向を 前後輪を備え、前線が操ったが 動物を関うし、エンを備え、はないので がはいるとし、エンを備え、は、は、 がはいるとし、正数を備え、は、のでは、 を関うに、は、のでは、のでは、のでは、 を変えるとと、して、 がは、のでは、のでは、のでは、 のでは、は、 のでは、は、 のでは、は、 のでは、は、 のでは、は、 のでは、 

(上記手段による作用)

上記によれば前後の車輪間に乗員が搭乗し、個

輪との間のスペースが前枝方向に閉放されること となり、符合や作業装置を乗員に邪魔されること なく左右の車輪間に配設することができ、乗員の 側面を含んだ車体の前枝方向の寸法を目一杯に利 用することができ、車体全体をユーティリティス ペースとすることができる。従って大きなユー ティリティスペースを得つつ全形が小型化する。

そして前後輪を駆動させるため動力性能が向上 し、荷物の基根や作業上有利であり、又偶輪が前 輪と運動して機向させるため旋回半径を可及的に 小さくでき、機動性に優れる。

以上により必要な機能、スペースを確保しつつ 小型の乗用基徴車や乗用作業機を得ることができる。

#### (実施例)

次に太発明の好遺な一実施例を、続付図面を参照しつつ群立する。

第1 図乃至第3 図は本発明の第1 実施例を示し、実施例は選擇車を示す。

第2回はカバー、荷台を取り外して示した全体

又これの前方には第1図示の如く乗員跨乗用の シート(5) が各配設されている。

前輪(8) はヘッドチュー(1a)前方で実施例では 接輪と前後方向の軸線を同じくするように配設され、前輪(8) はロアクロスメンバ(1e)の中間部か ら前方に延出された二本のアーム(7a)・(7b) から なるリーディングアーム(7) でその一個を支持され、リーディングアーム(7) はクロスメンバ(1e) にアーム(7a)・(7b) が平行関係を維持する如くして であい、上のアーム(7c)中間部とサブメンバ(1b)上 部との間にはクッションユニット(8) が介設され、リディングアーム(7) の前部(7c)は外側に折 曲され、折曲端部で前輪を支持している・

フレーム(1) のロアクロスメンバ(1e)のヘッドチューブ(1a)とは反対側の蟾部には一個の傾輪(8) を配設し、傾輪(8) は転輪とし、傾輪(8) と前後の車輪(8)、(2) との間には前後方向に空いた空間が形成されることとなり、この空間を基準とした場合、空間に乗員が臨むことなく一個の前後

斜視図を、第3図は操向及び動力伝達系を説明するための平面図を示している。

フレーム(1) は自動二輪車類似の構造をなし、ヘッドチューブ(1a)の上部から後方にアッパメンバ(1b)・(1b) が二本延設され、メンバ(1b)・(1b) の各中間部には下方に側面視 V 型にサブメンバ(1c)・(1c) が垂下され、これにリヤフォーク(1d) が根設されて後輪(2) を支持し、リヤフォーク(1d)とアッパメンバ(1b)・(1b) 後部間にはクッションユニット(3) が介設されている。

ヘッドチューブ(1a)の下部には横方向に延びるロアクロスメンバ(1e)の嫡部を結合支持せしめ、ロアクロスメンバ(1e)の他嫡部から後方且つ後軸(2) 偶に寄るようにロアサイドメンバ(1f)を延設し、サイドメンバ(1f)の後嫡部は後輪(2) 方向に折曲され、支持部(1g)が形成されている。そして実施例ではヘッドチューブ(1a)の上部とロアクロスメンバ(1e)の反対側の嫡部との間には斜桁状にサブメンバ(1b)が架設され、アッパメンバ(1b)、(1b)の後部で後輪(2) 上には燃料タンク(4) が、

**輪(8),(2) 間に乗員が跨乗式に搭乗することとなる。** 

ところで前接輪(6)、(2) を実施例では前後方向の同一線上に配設したが、第4図の如く前輪(8)を接輪(2) に対して若干内側にオフセットしても良く、オフセット量(a) は任意である。又偶輪(8) の前輪(8) にするオフセット量(b) も任意である。

ヘッドチューブ(1a) 後方のアッパメンバ(1b)。
(1b) 前部にはエンジン(10) が搭載されエンジン
(10) 上に実施例ではエアクリーナ(11) が配設され、エアクリーナ(11) はメンバ(1b)。(1b) 前部上に上半部が突出し、エンジン(10)のシリンダユニット(10a) の下のクランクケース(10b) の内の方、即ち傾輪(8) 方向で空間内に随む如くミッションケース(12)が配設される。そしてエンジン
(10) の前方から排気管(13)を後方に屈曲させ、且つ外側方を通して接続し、本発明はエンジン(10)を自動ニ輪車と回様にフレーム(1) のヘッドチューブ

(1a) 技力の前部で前接輪間に配設し、実施例の如くミッションケース(12)を何方に配設したため補 扱類の配設が容易となり、又マフラ(14)は何方に 配設する必要がなくなり、更にミッションケース (12)をエンジン例方に配設したためエンジンの高 さが減じられ、地上高が高くとれ、最耕作業機等 を想定した場合には有利である。

前枝輪(8),(2) の駆動は次の如くである。

ミッションケース(12)のエンジン(10)側の後部(12a) から突出された第1出力軸(12b) を自在離手(15a) を介して推進軸(15)に連結し、鉄軸(15) は後方に延出し、これを自在離手(15b) を介して後輪(2) の内側に設けたギャボックス(18)の入力軸(18a) に連結し、後輪(2) をシャフトドライブ機構により駆動する。

ミッションケース(12)の前部で幅方向中間部(12c) から前方に第2出力額(12d) を突出し、これを自在離手(17a) を介して推進額(17)に連結し、推進額(17)は前輪(8) 方向に向くように斜め前方に延出され、推進額(17)を自在離手(17b) を

介して連結し、一方、クロスメンバ(1e)上に平面 視 V 型のリンク(25)を相段(25b) し、これの一端 (25a) とリレーロッド(24)とを自在離手(24a) を 介して連結する。リンク(25)の他端(25c) を自在 離手(28a) を介してタイロッド(28)に連結し、タ イロッド(28)を前輪(8) 及びギヤボックス(18)を 支持するナックルアーム(27)に自在離手(28b) を 介して連結する。

側輪(8) はサイドメンバ(1t)にスイングアーム (28)を介して上下方向に超勁自在に支持され、アーム (28)は萬部 (28a) をサイドメンバ(1t)前部外側面に超支され、アーム (28)は平面視で第 3 図の如く逆し変をなし、折曲された外端部にナックルアーム (28)を枢支し、ナックルアーム (28) に間輪(8) のハブを支持し、ナックルアーム (28) は自在離手 (30a) を介して側輪用タイロッド (30)の一端に連結され、タイロッド (30)の他端は既立のピットマンアーム (23)の自在離手 (23a) に連結されている。そしてアーム (28)とサイドメンバ(1t)との間にはクッションユニット (31)が介設されて

介して前輪(8) のこの側の側方に設けたギャボックス(18)に連結し、ギャボックス(18)は後述する如く前輪(8) の機向に伴ってナックルアームにより組動する如く構成されている。

ミッションケース(12)のエンジン(10)とは反対側の側部(12e)にはギヤボックス(18)を設け、これの前後に作業用の第1及び第2出力額(20)、(21)を突出し、前部出力額(20)はクロスメンバ(1e)の外側寄り部から軸支部(20e)を介してその先部の出力部(20b)を突出させ、後部出力額(21)は決方に長く延出させ、フレームの支持部(1g)に設けた軸支部(21e)を介して後端の出力部(21b)を空出させる。

いる。尚何輪(8) は用のアームで支持し、クッション性をもたせなくても良い。

以上のフレーム(1) のヘッドチューブ(1a). アッパメンバ(1b),(1b) を囲む如くカバー(32)を 設け、 先部にはヘッドライトユニット(33)を設け るとともにハンドル(22)周にはカバー(34)を設け る。そして前後の車輪(8),(2) と佣輪(8) 間の空 間には荷台(35)を付款し、荷台(35)はクロスメン パ(le)、サイドメンパ(lf)等でフロア(35a) が支 持され、フロア(35a) の左右に循杆(35b),(35b) を設けるとともに前部にフロントカバー(35c) を 設けた。以上の荷台(35)は前後の車輪(8),(2)と 開輪(8)間の空間に設けられ、乗員の座乗用シー ト(5) が前後輪間に跨乗式として設けられ、空間 の何方にシート(5)が位置するため空間は車円の 前後方向の寸法一杯に使用することができ、又前 後の車輪(8)。(2) と開輪(8) 間の幅一杯に使用す ることができる。従って本実施例における荷台 (35)は乗員に制約されることなく車円の略全長に 亘って所定幅で、その幅も乗員にされることなく

利用でき、車体の外形寸法に比して極めて大きな 荷台を得ることができる。

尚第1図中(36)は変速レバーで、エンジンのミッション(12)は良耕作楽等を考慮した場合、ガバナー装置による定速運転と移動時は実施例の加き荷車として利用することを考慮した場合には通常の変速による走行が行えるように切り換えることができるようにすることが舒ましい。

以上において、エンジン動力はミッションケース(12)から推進軸(17)、(15)を介してギヤケース(18)、(18)に伝えられ、前後輪(8)、(2)を駆動し、これにより走行、移動、定速走行を行い、前後輪(8)、(2)が駆動されるため荷物の稜載や鼻繰地での走行、移動時の動力性能、走破性に優れる。又、出力軸(20)、(21)を駆動し、出力軸(20)、(21)にアタッチメントを取り付ける等して作業を行う。そしてハンドル(22)の操作で走行きが、これの回動はピットマンアーム(23)にステアリングシャフト(22a)を介いて伝えられ、リレーロッド(24)、リンク(25)、ダイロッド(28)を

第 5 図は荷車とした実施例の変更実施例を示し、本実施例は荷台(135)の前カバー(135c)を車体のカバー(132)前部と連絡した一体的構造品とし、カバー(132)の最前部にフェング(132a)を設けた。他は前記と同様のため同一機能部には同一符号を付し、詳細な説明は省略した。

第6図及び第7図は最耕作業機として用いた実施術を示す。

本実施例のおいても前後輪の駆動装置、エンジン、ミッション、走行機構及びフレームの基本構造は前記実施例と同じか、略々同じであるため同一機能の部分には同一符号を付し、詳細な説明は省略した。

本実施例では最耕地を走行、移動するために前 後輪(8)、(2) 及び側輪(8) を地面のグリップ力に 優れ、走破性に優れるバルーンタイヤを用い、 従って各車輪の懸架装置はクッションユニットを 備えない型式を採用し、アタッチメントを変更す ることにより前述の荷車として利用できることか ちクッションユニットを備えても良い。従ってリ 介してナックルアーム(27)に伝えられ、前輪(8)を操向する。一方、ピットマンアーム(23)はタイロッド(30)を介して個輪(8)のナックルアーム(23)にも遠結され、夫々のレバー比を設定することにより同量同位相で個輪(8)を前輪(8)と直動して機向する。この場合前輪(8)と側輪(3)とが直動して同位相、同量操舵されることから回転半径が小さく、且つ安める多鉄作業機には極めて钎ましい。

尚車輪であるが、通常のタイヤを装着しても良いが農耕作業や荒地、砂地、雪上等の条件下での走行を考慮した場合にはパルーンタイヤと称される組匠圧タイヤを装着した場合にはタイヤ 自体がカッション性を有するため既近の前後輪がのクッションユニット(3)、(8)、(31)は些程がなくなり、リヤフォーク(1d)、リーディングアーム(7)、スイングアーム(28)を固定構造とし、機構を簡素化しても良い。

ヤフォーク (1d)、リーディングアーム (7) 、スイングアーム (28)の夫々をフレームに対して固定とした。 又実施例では 鼻耕地を走行するためにカバー (232) の下部にエンジン (10)への死等の侵入を防止するスクリーン (232b)を設け、又フロントフェング (232a)を高くした。

前記した前後輪(8)、(2) と何輪(8) との間の空間に飲立て等を行う解析を置(240) を思設する。作業を行うロータ(241) は下向き、且つ前後方向に開放されたケース(242) に横架した駆動輪(243) に取り付けられた軸方向に離間せる複数の円(244) …からなり、これらは後輪(2) の何方で幅は何輪(8) の幅一杯迄設けられる。従って解析が大きく設定できる。ケース(242) の同様にはリダクションケース(245)。(245) が設けられ、リダクションケース(245)。(245) が設けられ、切がクションケース(245)。(245) が設けられ、切がクションケース(245)。(245) が設けられ、いずクションケース(247) を介しては短い、に自在超手(21c) を介して連結し、内装せるペペルギャで伝動軸(248) を駆動する。伝動軸(248)

の円端部はリダクションケース(245)、(245) 内に 臨み、軸端にスプロケット(248) を失々設け、リ ダクションケース(245)、(245) 内に臨ませた駆動 軸(243) 円端部に設けられるスプロケット(248) と缺スプロケット(248) とをチェン(250) で連結 し、ロータ(241) を回転駆動するようにした。 ロータ(241) への動力伝達機構は実施例に限られ るものではない。

ところで耕耘装置(240) は前半部(240a)がフレームに固定され、ロータ(241) を含む後半部(240b)がヒンジ(240c)を支点として起倒自在とし、作業時には後半部(240b)を降ろしてロータ(241) を接地し、移動時には後半部(240b)を上げてロータ(241) を地面から離開させる。

以上の如く良耕作業機として作業用アタッチメントを装着することにより耕耘作業が行え、この場合作業車は二輪車と同様にシート(5) に跨乗し、側輪(8) との間の空間にアタッチメントを配設し、乗員が邪魔になることなく乗用耕耘機が構成される。三輪車でありながら前輪と後輪は同一

構造は前記実施例と同じか、略々同じであるため 同一機能の部分には同一符号を竹し、詳細な説明 は省略した。

本実施例においては雪上を走行、移動するため 前後輪(8)、(2) 及び傳輸(8) をパルーンタイヤと し、従って各車輪の悪架装置はクァションユニットを備えない型式を作用した。従ってリヤフォーク(1d)、リーディングアーム(7)、スイングアーム(28)の夫々をフレームに対して固定した。

前記した前接輪(8)、(2) と側輪(8) との間の空間には除言装置(380) を配設装着する。空間の前輪(8) の内側方にはオーガ(381) を軸(382) で幅方向に横架する如く設け、オーガ(381) の外端部は傾輪(8) の前方に位置する。軸(382) はカバー(383) の四側片(383a)、(383b) に回転自在に支持され、カバー(383) は前方及び下方を開放し、軸(382) の中間部にはギヤボックズ(384) 配設され、ギャボックス(384) は前後方向に延び、軸(382) と直交する如く配設された駆動軸(385)に連結され、軸(385) は前部出力軸(20)に難手

か、略同一の軌道上を移動し、倒輪は四輪の場合 と同様に横方向に離間して配設され、この間の空 間をロータが耕耘するため車輪が四輪車と同様に 干渉することがなく、又乗員は乗用式の場合には 装置(240)の前方に搭乗し、運転席確保のため前 後方向に長くなり大型化するが、本発明によれば 乗員は領方に搭乗するため装置(240) に必要な前 後方向の寸法で足り、実用上充分の乗用作業機と しての機能を保有せしめつつ外形がコンパクト化 する。そして接向は前輪(8) と偶輪(8) とが運動 してなされるため小廻りがきき、容易に方向転換 がなされることと、前後輪(8)。(2) が彫動される ため最地における走破性に優れ、小型の乗用最耕 作業機でありながら性能、機能ともに使れたもの が得られる。以上は一例として耕耘作業機を示し たが、その他の作業機、例えば種まき機。肥料般 布機、消毒機等にも実施することができる。

第8回、第9回は除替機に用いた実施例を示し、本実施例においても前後輪の駆動装置、エンジン、ミッション、操向機構及びフレームの基本

(388) を介して連結され、エンジンの出力報 (20) の駆動により報 (385) は駆動され、ギヤポックス (384) を介してオーガ報 (382) は駆動されることとなり、オーガ (381) は回転駆動され、移動しながら言張さを行い、振き取った言を後方、且つ中間部へ集める。

カバー(363) の中央部育面にはダクト(387) を 設け、ダクト(367) は上方に延出され、上端部に は排言用ガイド(388) が角度調整可能に設けられ ている。そしてダクト(367) は中間部乃至上部 (387a)が基部(367b)に対して旋回動自在である。 既述の駆動軸(385) 上でカバー(383) の後片 (383c)後方に排言用プロワ(388) を設け、プロワ (388) はダクト(387) の基係(387b)に臨み、基部 (387b)と後片(383c)とは明ロ(383d)で選通し、 オーガ(381) とともにプロワ(389) も回転し、 オーガ(381) で扱き取った言をプロワ(389) でダクト(387) により排言する。

以上のカバー(383) の後片(383c)上部の左右に はプラケット(383e) (383e) を設け、これを空間 中間部乃至後部に配設した基体(370) に接絡部(371a),(371a) を支持せるリンク(371),(371) の前線部に軸(372) を介して枢潜し、一方、基体(370) の前部左右にリフトアーム(373) を設けてこれの先端を前記プラケット(383e)の外側位置に設けたプラケット(383f)に枢着(373a)し、リフトアーム(373) の駆動でオーガ(381)、カバー(383)、プロワ(388)、ダクト(387)、軸(385)等のユニットを上昇させて移動時にこれら邪魔にならないようにする。

このようにアタッチメントを変更することにより除言機を構成することができ、乗用の除雷機として機能性に優れ、コンパクトなものが得られ、実施例では車体カバー(332) 前部のフロントフェング(332a)が高く、又ハンドル(22)の前にスクリーン(332c)を設けた。

第10図は雪上車とした実施例を示し、本実施 例においても前接輪の駆動装置、エンジン、ミッション、操向機構及びフレームの基本構造は前配 実施例と同じか、略々同じであるため同一機能の

第11図及び第12図はエンジン搭載位置を変更した実施例である。

本実施例においてはエンジンの位置が具り、前接輪の駆動装置、接向機構及びフレームの基本構造は前記実施例と同じか、略々同じであるため同一機能の部分には同一符号を付し、詳細な説明は名略した。

エンジン(510) は前後輪(8)、(2) と側輪(8) との間の空間であって実施例では鋼輪(8) の内側に設けられる。エンジン(510) のシリンダ部(510a)の下にクランクケース(510b)を備え、クランクケース(510b)の内側にはミッションケース(512)を配設する。ミッションケース(512)から後方に推進軸(515)を延出し、接輪(2)のギャボックス(18)に動力を伝達し、又前方に推進軸(17)を延出して前輪(8)のギャボックス(18)に動力を伝達する。エンジン(510)の排気管(513)は後方に延出し、マフラ(514)に接続する。

カバー(532) の内郷方にエンジンフード(581) を設け、これの後方に荷台(535) を延出し、フー 部分には同一符号を付し、詳細な説明は省略し

本実施例では荷物の複載と補助乗員を乗せるた めクッションユニットを備える。

本実施例では傾輪(408) をソリとし、ソリ(408) はスイングアーム(428) にナックル(428) を介して支持され、タイロッド(430) で前輪(8) と運動して接向される。そしてフレーム側のアーム(402) との間にクッションユニット(431) を介設するとともに、ソリ(408) は支輪(408a)を支点として上下方向に誘動し、活動方向の緩衝のためにダンパ(408b)を備える。

荷台(435) の中間部には補助乗員用のシート(480) を備え、これの後方を荷台部(435a)とし、 前部にはスクリーン(481) を備えるフロントカバー(482) が設けられ、又車体を構成するカバー(432) にはスクリーン(432c)を備える。

このように所顧スノーモービルとして用いることもできる。 そして空間を利用して補助乗員の搭乗及び荷物の積載が可能である。

ド(581) の前面に網状の空気取入口(582) を設け、これの側方にヘッドライド(533) を設けた。 これにより荷物を接載する運搬車を構成した。

このようにエンジンを前後輪(8)、(2) と傾輪(8) 間に配設しても良く、実施例は選択車を示したが、低法と同様に作業機、除胃機、スノーモービル等に実施することができる。

#### ・(発明の効果)

以上で明らかな知く本発明によれば、前接輪と側輪との間の前後方向に開放されたスペースを乗員に邪魔されたスペースを乗員に邪魔されることなく利用でき、スペースユーティリティを従来の三輪車や四輪車に比して伝めて大きることができ、車体の大きさに比してこれと同等以よができ、車体の大きく設定しつつ従来では考えられなかった外形のコンパクト化が図れる。

又前後輪駆動であるため農地や荒地、貫等の条件下でも車両の移動、走破性に優れ、農作業や除 雪作業、益荷時の移動、走破性に優れ、各種作業

### 特開昭 G1-113579 (8)

改等の乗用化を作業機等の機能性を確保し、コンパクト化を図りつつ企図することができ、乗用化にさいし三輪で、二輪車類似の構成を採用することから構造が簡素でコスト的にも有利である。

更に前輪と側輪を進動して操向可能としたため、操向時の安定性が良く、且つ回転半径も小さいものが得られ、作業上有利であり、前配と併せ 各種の作業機の乗用化上極めて有利である。

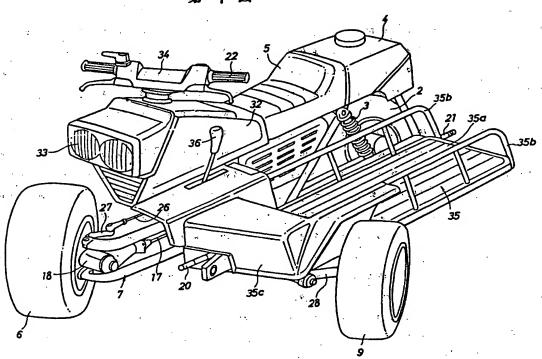
### 4. 図面の簡単な説明

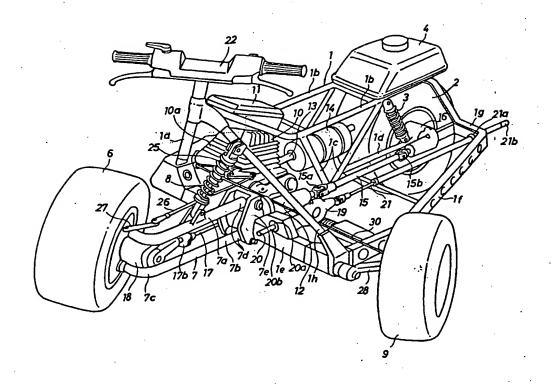
図面は本発明の一実施例を示すもので、第1図は特定を車とした例の斜視図、第2図は機構を視認し得るようにした斜視図、第3図は駆動装置、換向装置を示す説明平面図、第4図は三輪の関係を示す説明図、第5図は第1図の変更連続例の斜視図、第6図は最耕作業機とした一実施例の斜視図、第7図は阿機構を説明するための平面図、第8図は除電機とした一実施例の斜視図、第9図は「東とした一実施例の斜視図、第10図は「東とした一実施例の斜視図、第11図はエンジの配置を変えた実施例で連續をした例の

斜視図、第12図は同機構を説明するための平面 図である。

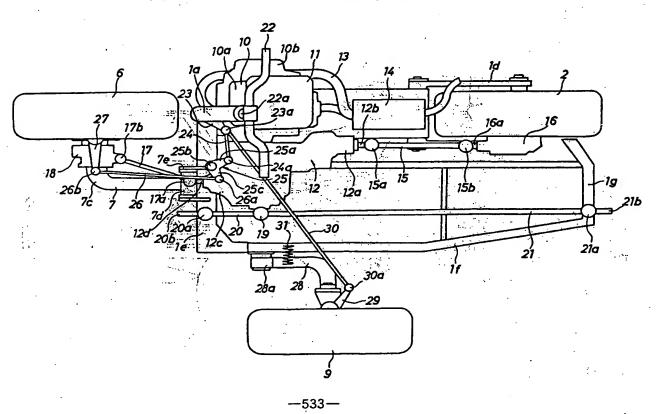
尚図面中(2) は後輪、(5) はシート、(8) は前輪、(8) は傷輪、(408) はソリ、(10)はエンジン、(12),(15),(18),(17),(18)は動力伝達装置、(22),(23),(24),(25),(28),(27),(28),(30) は漫向機構、(35)は符合、(20),(21) は出力軸、(240) は作業装置、(380) は除雪装置である。

## 第 】 図

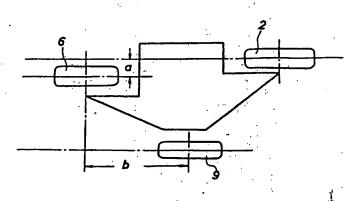




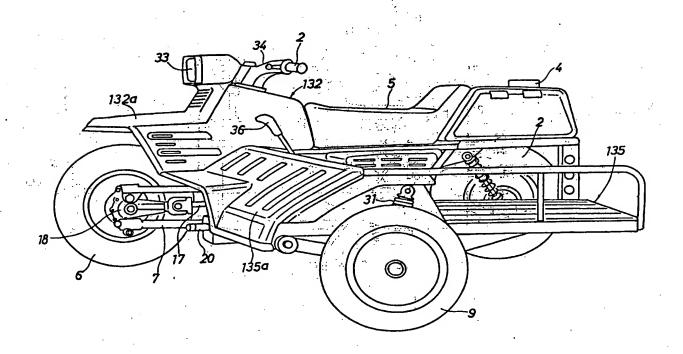
第 3 図

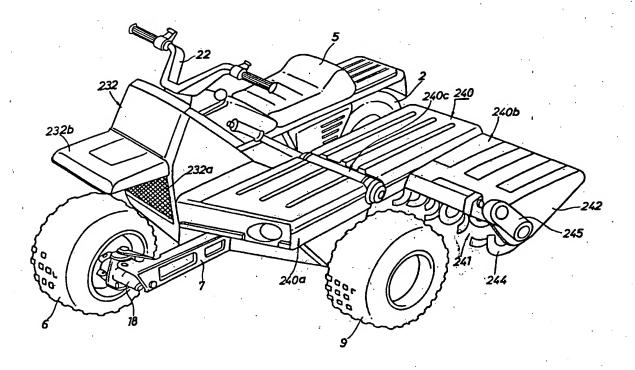


第 4 図

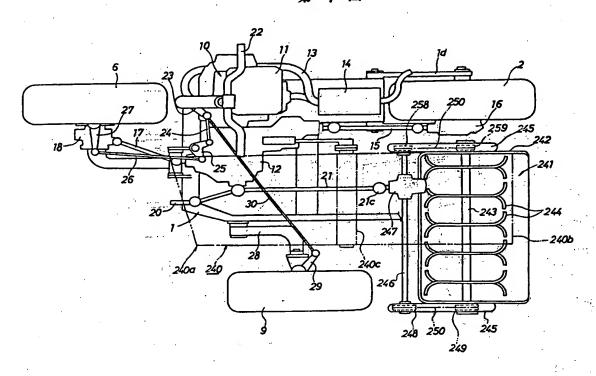


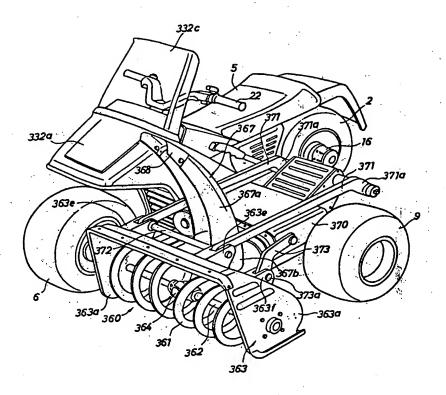
# 第 5 図



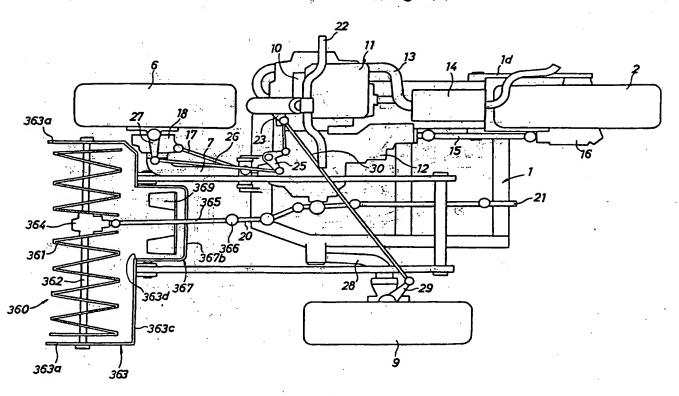


第 7 図・

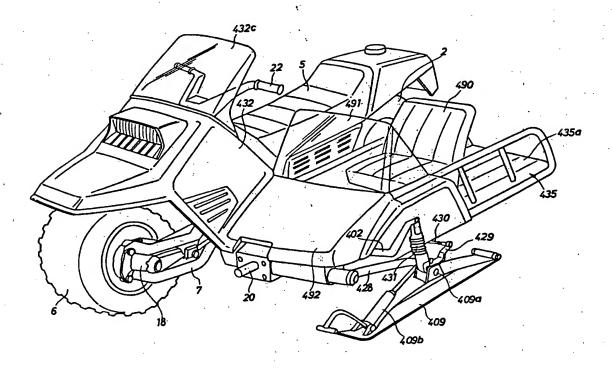




第 9 図



第 10 图



第 11 図

